

عنوان ارائه

مصطفی الماسی

استاد راهنما: دکتر

دانشگاه رازی کرمانشاه - گروه ریاضی - خرداد ۹۳

روش رمزنگاری تصویر مبتنی بر تابع آشوب چبشفت

تابع چبشف

$$T_k(x) = \cos(k \arccos(x)); \forall k = 1, 2, 3, \dots; x \in [-1, 1]$$

$$T_0(x) = 1$$

$$T_1(x) = x$$

...

$$T_{k+1}(x) = 2xT_k(x) - T_{k-1}(x)$$

تابع چبشف

$$T_k(x) = \cos(k \arccos(x)); \forall k = 1, 2, 3, \dots; x \in [-1, 1]$$

$$T_0(x) = 1$$

$$T_1(x) = x$$

...

$$T_{k+1}(x) = 2xT_k(x) - T_{k-1}(x)$$

تابع چبشف

$$T_k(x) = \cos(k \arccos(x)); \forall k = 1, 2, 3, \dots; x \in [-1, 1]$$

$$T_0(x) = 1$$

$$T_1(x) = x$$

...

$$T_{k+1}(x) = 2xT_k(x) - T_{k-1}(x)$$

تابع چبشف

$$T_k(x) = \cos(k \arccos(x)); \forall k = 1, 2, 3, \dots; x \in [-1, 1]$$

$$T_0(x) = 1$$

$$T_1(x) = x$$

...

$$T_{k+1}(x) = 2xT_k(x) - T_{k-1}(x)$$

تابع چبشف

$$T_k(x) = \cos(k \arccos(x)); \forall k = 1, 2, 3, \dots; x \in [-1, 1]$$

$$T_0(x) = 1$$

$$T_1(x) = x$$

...

$$T_{k+1}(x) = 2xT_k(x) - T_{k-1}(x)$$

تابع چبشف

$$T_k(x) = \cos(k \arccos(x)); \forall k = 1, 2, 3, \dots; x \in [-1, 1]$$

$$T_0(x) = 1$$

$$T_1(x) = x$$

...

$$T_{k+1}(x) = 2xT_k(x) - T_{k-1}(x)$$

تابع چیشف

چند جمله ای چیشف در حالت دو بعدی:

$$\begin{cases} x_i = 1 - \alpha y_{i-1}^2 \\ y_i = \cos(\beta \arccos(x_{i-1})) \end{cases}$$

(اگر x_0 نقطه ای در لحظه t در روی یک مسیر و $x_0 + d_0$ نقطه ای نزدیک به آن در مسیر دیگری باشد. اگر میزان جدایی این دو نقطه بعد از n تکرار توسط d_n نمایش داده و رابطه $|d_n| = e^{n\lambda} |d_0|$ مابین دو نقطه برقرار کنیم آنگاه λ را نمای لیاپانوف گویند.)

تابع چبیشف

چند جمله ای چبیشف در حالت دو بعدی:

$$\begin{cases} x_i = 1 - \alpha y_{i-1}^2 \\ y_i = \cos(\beta \arccos(x_{i-1})) \end{cases}$$

(اگر x_0 نقطه ای در لحظه t در روی یک مسیر و $x_0 + d_0$ نقطه ای نزدیک به آن در مسیر دیگری باشد. اگر میزان جدایی این دو نقطه بعد از n تکرار توسط d_n نمایش داده و رابطه $|d_n| = e^{n\lambda} |d_0|$ مابین دو نقطه برقرار کنیم آنگاه λ را نمای لیاپانوف گویند.)

تابع چبیشف

چند جمله ای چبیشف در حالت دو بعدی:

$$\begin{cases} x_i = 1 - \alpha y_{i-1}^2 \\ y_i = \cos(\beta \arccos(x_{i-1})) \end{cases}$$

(اگر x_0 نقطه ای در لحظه t در روی یک مسیر و $x_0 + d_0$ نقطه ای نزدیک به آن در مسیر دیگری باشد. اگر میزان جدایی این دو نقطه بعد از n تکرار توسط d_n نمایش داده و رابطه $|d_n| = e^{n\lambda} |d_0|$ مابین دو نقطه برقرار کنیم آنگاه λ را نمای لیپانوف گویند.)

فرآیند انتشار

$$\begin{cases} x'_i, x''_i \\ x_i = T_q(x_{i-1}) = \wedge x_{i-1}^q - \wedge x_{i-1}^q + 1 \end{cases}$$



$$\{x'_i\}_i$$

$$\{x''_i\}_i$$



$$\{\bar{x}_i\}_{i=1}^{m+n} = \{x'_i\}_{i=p+1}^{p+m+n}$$

$$\{\hat{x}_i\}_{i=1}^{m+n} = \{x''_i\}_{i=q+1}^{q+m+n}$$

فرآیند انتشار

$$\begin{cases} x'_i, x''_i \\ x_i = T_{\varphi}(x_{i-1}) = \Lambda x_{i-1}^{\varphi} - \Lambda x_{i-1}^{\psi} + 1 \end{cases}$$



$$\{x'_i\}_i$$

$$\{x''_i\}_i$$



$$\{\bar{x}_i\}_{i=1}^{m+n} = \{x'_i\}_{i=p+1}^{p+m+n}$$

$$\{\hat{x}_i\}_{i=1}^{m+n} = \{x''_i\}_{i=q+1}^{q+m+n}$$

فرآیند انتشار

$$\begin{cases} x'_i, x''_i \\ x_i = T_{\varphi}(x_{i-1}) = \Lambda x_{i-1}^{\varphi} - \Lambda x_{i-1}^{\psi} + 1 \end{cases}$$



$$\{x'_i\}_i$$

$$\{x''_i\}_i$$



$$\{\bar{x}_i\}_{i=1}^{m+n} = \{x'_i\}_{i=p+1}^{p+m+n}$$

$$\{\hat{x}_i\}_{i=1}^{m+n} = \{x''_i\}_{i=q+1}^{q+m+n}$$

فرآیند انتشار

$$\begin{cases} x'_i, x''_i \\ x_i = T_{\varphi}(x_{i-1}) = \Lambda x_{i-1}^{\varphi} - \Lambda x_{i-1}^{\psi} + 1 \end{cases}$$



$$\{x'_i\}_i$$

$$\{x''_i\}_i$$



$$\{\bar{x}_i\}_{i=1}^{m+n} = \{x'_i\}_{i=p+1}^{p+m+n}$$

$$\{\hat{x}_i\}_{i=1}^{m+n} = \{x''_i\}_{i=q+1}^{q+m+n}$$

فرآیند انتشار

$$\{\bar{x}_i\}_{i=1}^{m+n} : \begin{cases} P_1 = \{\bar{x}_i\}_{i=1}^m \\ P_2 = \{\bar{x}_i\}_{i=m+1}^n \end{cases}$$

$$\{\hat{x}_i\}_{i=1}^{m+n} : \begin{cases} Q_1 = \{\hat{x}_i\}_{i=1}^n \\ Q_2 = \{\hat{x}_i\}_{i=n+1}^m \end{cases}$$

فرآیند انتشار

$$\{\bar{x}_i\}_{i=1}^{m+n} : \begin{cases} P_1 = \{\bar{x}_i\}_{i=1}^m \\ P_2 = \{\bar{x}_i\}_{i=m+1}^n \end{cases}$$

$$\{\hat{x}_i\}_{i=1}^{m+n} : \begin{cases} Q_1 = \{\hat{x}_i\}_{i=1}^n \\ Q_2 = \{\hat{x}_i\}_{i=n+1}^m \end{cases}$$

فرآیند انتشار

$$\{\bar{x}_i\}_{i=1}^{m+n} : \begin{cases} P_1 = \{\bar{x}_i\}_{i=1}^m \\ P_2 = \{\bar{x}_i\}_{i=m+1}^n \end{cases}$$

$$\{\hat{x}_i\}_{i=1}^{m+n} : \begin{cases} Q_1 = \{\hat{x}_i\}_{i=1}^n \\ Q_2 = \{\hat{x}_i\}_{i=n+1}^m \end{cases}$$

فرآیند انتشار

مرتب سازی $P'_2, Q'_2 \Leftarrow P_2, Q_2$

جایگشت بین $Q'_2, Q_2 : P'_2, P_2$ به ترتیب : $S_2, S_1 \Leftarrow$

اثر S_2, S_1 روی Q_1, P_1 به ترتیب: $\bar{Q}_1, \bar{P}_1 \Leftarrow$

مرتب سازی $\bar{\bar{Q}}_1, \bar{\bar{P}}_1 \Leftarrow \bar{Q}_1, \bar{P}_1$

جایگشت بین $\bar{\bar{P}}_1, \bar{P}_1 : \bar{\bar{Q}}_1, \bar{Q}_1$ به ترتیب : $L, H \Leftarrow$

فرآیند انتشار

مرتب سازی $P'_2, Q'_2 \Leftarrow P_2, Q_2$

جایگشت بین $Q'_2, Q_2 : P'_2, P_2$ به ترتیب : $S_2, S_1 \Leftarrow$

اثر S_2, S_1 روی Q_1, P_1 به ترتیب: $\bar{Q}_1, \bar{P}_1 \Leftarrow$

مرتب سازی $\bar{\bar{Q}}_1, \bar{\bar{P}}_1 \Leftarrow \bar{Q}_1, \bar{P}_1$

جایگشت بین $\bar{\bar{P}}_1, \bar{P}_1 : \bar{\bar{Q}}_1, \bar{Q}_1$ به ترتیب : $L, H \Leftarrow$

فرآیند انتشار

مرتب سازی $P'_2, Q'_2 \Leftarrow P_2, Q_2$

جایگشت بین $Q'_2, Q_2 : P'_2, P_2$ به ترتیب : $S_2, S_1 \Leftarrow$

اثر S_2, S_1 روی Q_1, P_1 به ترتیب: $\bar{Q}_1, \bar{P}_1 \Leftarrow$

مرتب سازی $\bar{\bar{Q}}_1, \bar{\bar{P}}_1 \Leftarrow \bar{Q}_1, \bar{P}_1$

جایگشت بین $\bar{\bar{P}}_1, \bar{P}_1 : \bar{\bar{Q}}_1, \bar{Q}_1$ به ترتیب : $L, H \Leftarrow$

فرآیند انتشار

مرتب سازی $P'_2, Q'_2 \Leftarrow P_2, Q_2$

جایگشت بین $Q'_2, Q_2 : P'_2, P_2$ به ترتیب : $S_2, S_1 \Leftarrow$

اثر S_2, S_1 روی Q_1, P_1 به ترتیب: $\bar{Q}_1, \bar{P}_1 \Leftarrow$

مرتب سازی $\bar{\bar{Q}}_1, \bar{\bar{P}}_1 \Leftarrow \bar{Q}_1, \bar{P}_1$

جایگشت بین $\bar{\bar{P}}_1, \bar{P}_1 : \bar{\bar{Q}}_1, \bar{Q}_1$ به ترتیب : $L, H \Leftarrow$

فرآیند انتشار

مرتب سازی $P'_2, Q'_2 \Leftarrow P_2, Q_2$

جایگشت بین $Q'_2, Q_2 : P'_2, P_2$ به ترتیب : $S_2, S_1 \Leftarrow$

اثر S_2, S_1 روی Q_1, P_1 به ترتیب: $\bar{Q}_1, \bar{P}_1 \Leftarrow$

مرتب سازی $\bar{\bar{Q}}_1, \bar{\bar{P}}_1 \Leftarrow \bar{Q}_1, \bar{P}_1$

جایگشت بین $\bar{\bar{P}}_1, \bar{P}_1 : \bar{\bar{Q}}_1, \bar{Q}_1$ به ترتیب : $L, H \Leftarrow$